

2022年度（令和4年度）  
編入学者・転入学者選抜 専門試験  
電気・機械工学科（機械工学分野）  
問題冊子（解答時間120分）

注意事項

1. 試験開始の合図があるまで、配布された冊子を開いてはいけません。
2. 以下の4つの選択科目から、3科目を選択し解答してください

科目番号・科目名
[1] 材料力学
[2] 熱力学
[3] 流体力学
[4] 制御工学

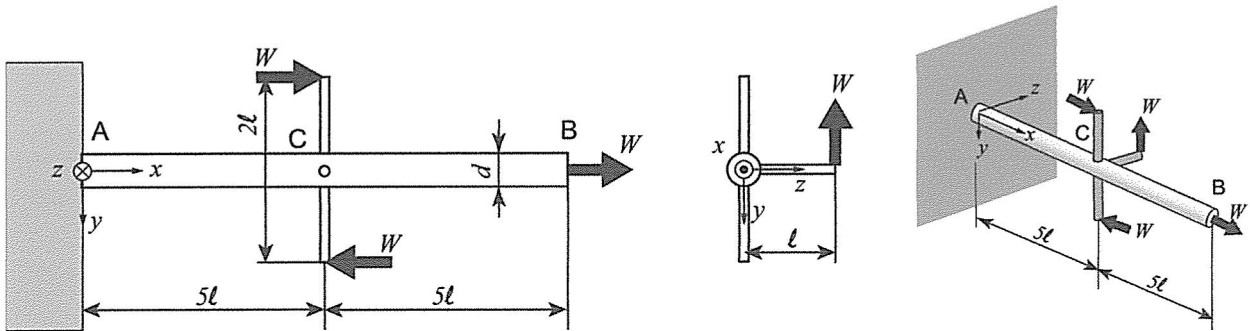
3. この冊子には問題用紙が5枚、下書き用紙が2枚あります。用紙の脱落等に気づいたときには、手を挙げて監督者に知らせてください。
4. 問題用紙の余白や下書き用紙は、計算などに適宜使用して構いません。
5. 別冊子の解答用紙冊子には、解答用紙が3枚あります。用紙の脱落等に気づいたときには、手を挙げて監督者に知らせてください。3枚すべての解答用紙の該当欄に、「科目番号」「科目名」「受験番号」を記入してください。
6. 時計のアラーム（時計機能以外の機能を含む）は、使用しないでください。
7. コンパス及び定規等は使用できません。
8. 携帯電話、PHS等は、電源を切って、カバン等に入れてください。
9. 試験終了まで退室できません。試験時間中に用がある場合は、手を挙げて監督者に知らせてください。
10. 試験終了後に解答用紙は回収します。問題用紙および下書き用紙は持ち帰ってください。

名古屋工業大学 電気・機械工学科（機械工学分野）

# [1] 材料力学

## 選択問題

問 図のように、長さ  $10l$ 、外径  $d$  の一様な中実丸棒のはり AB があり、A にて剛体壁に固定されている。固定端の丸棒の中心を原点とし、はりの長軸方向に沿って  $x$  軸、鉛直方向下向きに  $y$  軸をとる。また、図のように  $x = 5l$  の位置 C に  $y$  軸方向と  $z$  軸方向に腕が取り付けられ、腕の先端には大きさ  $W$  の集中荷重が、それぞれ  $x$  軸方向と  $y$  軸方向の図の向きに加えられている。さらに、位置 B には、 $x$  軸方向正の向きに大きさ  $W$  の引張力が加わっている。このとき、以下の設問すべてに答えよ。なお、各部分の重さは無視し、横弾性係数  $G$ 、円周率は  $\pi$  とする。また、中実丸棒の断面 2 次極モーメントは  $\pi d^4/32$  である。



図

- (1) 固定端 A での、壁から丸棒の横断面に作用する  $y$  軸方向の反力  $R_A$ 、曲げモーメント  $M_A$ 、ねじりモーメント  $T_A$  を求めよ。

以降の問題では、 $R_A$ 、 $M_A$ 、 $T_A$  を用いて解答してもよい。

- (2) 固定端からの距離  $x$  の断面での曲げモーメント  $M(x)$  およびせん断力  $F(x)$  を求め、曲げモーメント線図とせん断力線図をそれぞれ描け。

- (3) 位置 C でのねじれ角  $\phi_C$ 、および位置 B でのねじれ角  $\phi_B$  を求めよ。

- (4) 軸方向垂直応力の最大値  $\sigma_x$  とその位置  $(x, y, z)$  を示せ。

## [2] 熱力学

### 選択問題

問1 気体定数  $R$  [J/(kg·K)], 比熱比  $\kappa$  の理想気体を用いた熱力学のサイクルを考える。理想気体は, 図1に示すように, 圧力  $p_1$  [Pa], 温度  $T_1$  [K], 体積  $V_1$  [m<sup>3</sup>] の状態Aから等温変化で圧力  $p_2$  [Pa] の状態Bに変化し, 次に等圧変化で状態Cに変化した後, 最後に等積変化で状態Aに戻る。理想気体は準静的に変化したものとする。このとき, 以下の(1)から(4)の問いに答えよ。ただし, 解答には  $R$ ,  $\kappa$ ,  $p_1$ ,  $T_1$ ,  $V_1$ ,  $p_2$  のうち必要なものを用いて答えること。

- (1) 理想気体の質量  $m$  [kg] を求めよ。
- (2) 状態Bの体積  $V_2$  [m<sup>3</sup>] を求めよ。
- (3) 状態Aから状態Bの変化で理想気体が外部にした仕事  $W$  [J] を求めよ。
- (4) 状態Cから状態Aの変化で理想気体に加えられた熱量  $Q$  [J] を求めよ。

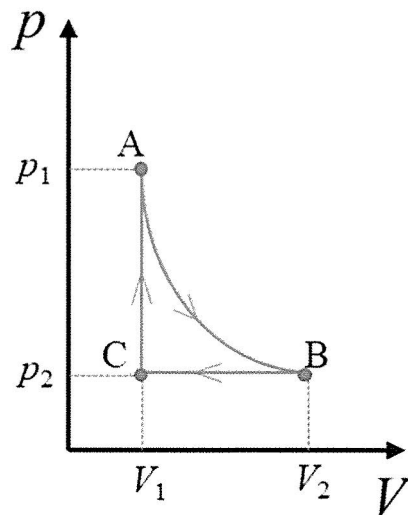


図1 p-V線図

**問2** 図2の  $T$ - $s$  線図で示される 1 kg の理想気体のサイクルを考える。理想気体は加熱により、温度  $T_1$  [K]、比エントロピー  $s_1$  [J/(kg·K)] の状態1から、温度  $3T_1$ 、比エントロピー  $2s_1$  の状態2に変化した。さらに状態2から比エントロピー  $3s_1$  の状態3に等温的に変化した後、冷却により状態3から比エントロピー  $2s_1$  の状態4へ変化した。最後に等温的に状態4から状態1に戻った。

状態1から状態2への変化と状態3から状態4への変化は、 $T$ - $s$  線図上で直線となる。また、理想気体はすべての過程で準静的に変化したものとする。このとき、以下の(1)と(2)の問いに答えよ。ただし、解答には  $T_1$ 、 $s_1$  のうち必要なものを用いて答えること。

- (1) 状態1から状態2の変化で理想気体に加えられた熱量  $Q$  [J] を求めよ。
- (2) 1回のサイクルで理想気体が外部にした仕事  $W$  [J] を求めよ。

図2で、状態1の体積を  $V_1$  [m<sup>3</sup>]、状態2の体積を  $V_2$  [m<sup>3</sup>]、状態3の体積を  $V_3$  [m<sup>3</sup>]、状態4の体積を  $V_4$  [m<sup>3</sup>] とする。また、理想気体の気体定数を  $R$  [J/(kg·K)]、比熱比を  $\kappa$  とする。このとき、以下の(3)から(5)の問いに  $R$ 、 $\kappa$ 、 $s_1$  のうち必要なものを用いて答えよ。

- (3) 状態2と状態4の比エントロピーが等しいことを利用して、 $V_2/V_4$  を求めよ。
- (4)  $V_3/V_2$  を求めよ。
- (5)  $V_3/V_1$  を求めよ。

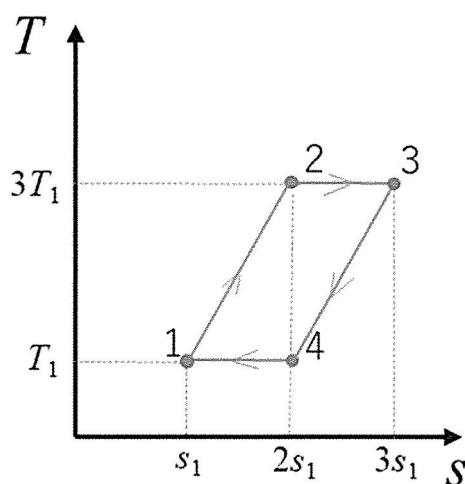
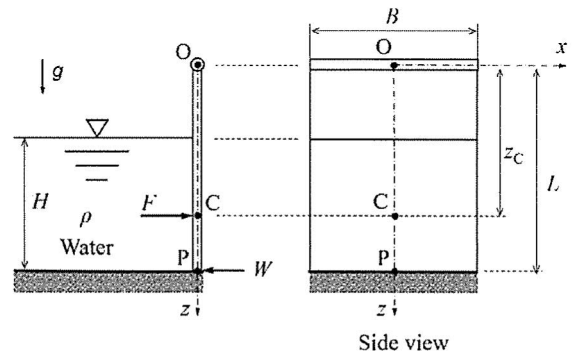


図2  $T$ - $s$  線図

### [3] 流体力学

#### 選択問題

問1 図のように、上部がちょうつがいによって水平に固定された幅  $B$  で高さ  $L$  の鉛直な長方形板の下部の  $P$  点に力  $W$  を加えて深さ  $H$  の水路の水(密度  $\rho$ ) がせき止められている。これについて、以下の(1)~(4)の問いに答えよ。ただし、重力加速度を  $g$  とし、座標の原点をちょうつがいの中央  $O$  点、 $O$  点から鉛直下向きに  $z$  座標、 $O$  点からちょうつがいに沿って  $x$  座標をとる。解答には  $\rho, g, z, B, H, L$  の中から必要な記号を用い、また可能な限り整理した形で示せ。



- (1) 水面下 ( $z > L - H$ ) のゲージ圧の分布  $p(z)$  を表す式を示せ。
- (2) 板に作用する全圧力  $F$  を表す式を示せ。
- (3) 全圧力の作用点  $C$  (圧力中心) の  $z$  座標  $z_C$  を表す式を示せ。
- (4)  $x$  軸まわりのモーメントの釣り合いをもとに、水をせき止めるのに必要な力  $W$  を表す式を示せ。ただし、水路と板の間の摩擦や漏れは無視できるものとする。

問2 図のように、水平からの傾斜角  $\theta$  の固体表面上を密度  $\rho$ 、粘度  $\mu$  の液体が層の厚さ  $H$  で二次元的に流れている。この液体層内の流れを解析するため、斜面に沿って  $x$  座標、それと直交する方向に  $y$  座標、時間を  $t$  とし、 $x, y$  それぞれの方向の速度成分を  $u(x, y, t), v(x, y, t)$ 、また圧力を  $p(x, y, t)$  とすると、流れの支配方程式は以下となる。

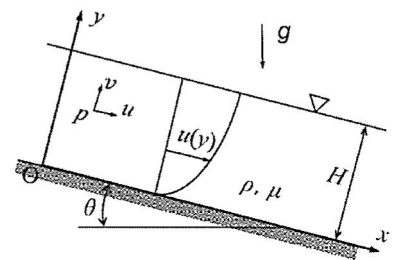
$$\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} = 0 \quad (a)$$

$$\rho \left( \frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial y} \right) = -\frac{\partial p}{\partial x} + \mu \left( \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \right) + \rho g \sin \theta \quad (b)$$

$$\rho \left( \frac{\partial v}{\partial t} + u \frac{\partial v}{\partial x} + v \frac{\partial v}{\partial y} \right) = -\frac{\partial p}{\partial y} + \mu \left( \frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial y^2} \right) - \rho g \cos \theta \quad (c)$$

ただし  $g$  は重力加速度であり、液体の物性値は定数とする。

これについて以下の(1)~(2)の問いに答えよ。

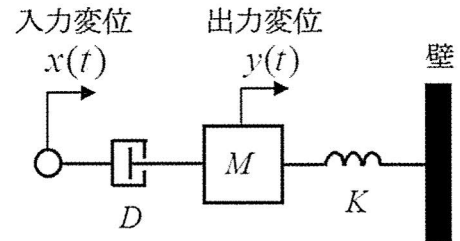


- (1) 流れ場に定常 ( $\frac{\partial}{\partial t} = 0$ ) および完全発達 ( $\frac{\partial}{\partial x} = 0$ ) の条件を適用し、さらに  $y = 0$  で  $v = 0$  の境界条件を用いて  $v(y)$  の解を定めると、 $u(y)$  の常微分方程式  $\frac{d^2 u}{dy^2} = -\frac{\rho g \sin \theta}{\mu}$  と  $p(y)$  の常微分方程式  $\frac{dp}{dy} = -\rho g \sin \theta$  が導出されることを示せ。
- (2)  $y = 0$  で  $u = 0$  および  $y = H$  で  $\frac{du}{dy} = 0$  の境界条件を用いて上記(1)で導出された  $u(y)$  の常微分方程式を解き、液体層内の  $u$  の  $y$  方向分布  $u(y)$  を求めて示せ。

## [4] 制御工学

### 選択問題

問1 図1のダッシュポット（ダンパ）と質量とバネからなる機械振動系を考える。運動は一直線上に拘束されているものとする。また、壁は固定されており動かないものとする。図中のダッシュポットの粘性減衰係数（粘性抵抗係数）を  $D$ 、質量を  $M$ 、バネ定数を  $K$ 、 $x(t)$  と  $y(t)$  はそれぞれの平衡点からの変位とする。



$x(t)$  を入力信号、 $y(t)$  を出力信号としたときの伝達関数を求めよ。

図1 機械振動系

問2 ある伝達関数で表されるシステムの単位ステップ応答  $y(t)$  が

$$y(t) = 10(1 - e^{-6t}), \quad (t \geq 0)$$

であった。このシステムの単位インパルス応答  $g(t)$ 、 $(t \geq 0)$  を計算せよ。

問3 図2のフィードバックシステムについて考える。図中の  $R(s)$ 、 $E(s)$ 、 $D(s)$ 、 $Y(s)$  は、それぞれ目標値  $r(t)$ 、偏差  $e(t)$ 、外乱  $d(t)$ 、制御量  $y(t)$  のラプラス変換を表す。次の(1)～(4)の問いについて答えよ。

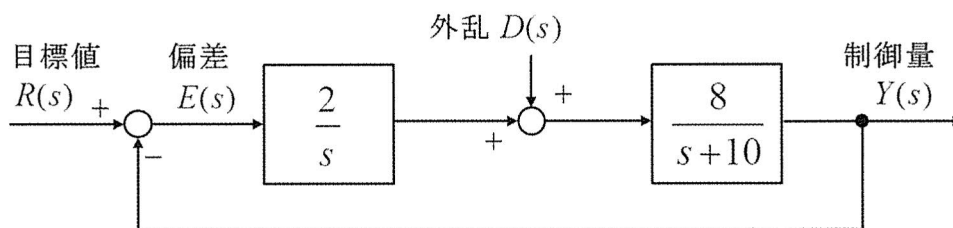


図2 フィードバックシステム

- (1) 外乱から制御量までの伝達関数を求めよ。
- (2)  $r(t) = 0$ 、 $d(t) = 1$ 、 $(t \geq 0)$  が加わった時の偏差の応答  $e(t)$ 、 $(t \geq 0)$  を求めよ。
- (3)  $r(t) = 0$ 、 $d(t) = \sin(4t)$ 、 $(t \geq 0)$  が加わった時の、偏差の定常状態 ( $t \rightarrow \infty$ ) における応答（定常応答）を求めよ。
- (4)  $r(t) = 0$ 、 $d(t) = t$ 、 $(t \geq 0)$  が加わった時の定常偏差を求めよ。